

Zunächst ist $\varkappa x: E' \rightarrow \mathbb{K}$ linear. $|(\varkappa x)x'| = |x'x| \leq \|x'\| \|x\|$ zeigt $\|\varkappa x\| \leq \|x\|$. Mit (20.5 b) dann $\|\varkappa x\| = \|x\|$. Damit (✓):

21.1 Bemerkung

$\varkappa: E \rightarrow E''$ ist linear mit $\|\varkappa x\| = \|x\|$ für $x \in E$.
Somit ist $\varkappa: E \rightarrow \varkappa(E)$ ein Norm-Isomorphismus.

Bezeichnung \varkappa heißt „kanonische Einbettung“ (von E in E'').

Nach (8.7) läßt sich jeder MR — insbesondere also jeder NVR — ‚vervollständigen‘. Für einen NVR möchte man natürlich auf der ‚Vervollständigung‘ auch wieder eine *Vektorraumstruktur* und eine *Norm* derart haben, so daß die Vervollständigung NVR — also BR — wird (und die Norm die gegebene Metrik liefert). Dies läßt sich — ausgehend von (8.7) — kanonisch ohne Schwierigkeiten machen. Ganz einfach — aber unter Benutzung des (nicht-trivialen) ‚Geschützes‘ „HAHN-BANACH“ — geht das wie folgt:

21.2 Bemerkung $\overline{\varkappa E}$ ist ein BR. (eine *Vervollständigung* von E) (Abschluß in E'')

Beweis: Nach (15.2.c) ist $\overline{\varkappa E}$ ein UR von E'' ; dieser ist vollständig, da ja der Raum E'' (als Dualraum) vollständig ist. □

Bezeichnung E „reflexiv“: $\iff \varkappa E = E''$

Anmerkung: Die Existenz eines (beliebigen) Norm-Isomorphismus $\tau: E \rightarrow E''$ ist *nicht* hinreichend für die Reflexivität von E : R. C. JAMES; z. B. in DAY p72

21.3 Bemerkung *Ist E endlich-dimensional, dann ist E reflexiv.*

Beweis: Ist $\dim E =: n \in \mathbb{N}_0$, dann gilt nach (18.3) $E' = E^*$, also (Lineare Algebra) $\dim E' = n$; somit gilt auch $\dim E'' = n$ (und $\dim \varkappa E = n$): Zusammen hat man: $\varkappa E = E''$. □

22 Uniform boundedness principle, Satz von Banach-Steinhaus

Wie üblich sei wieder $\mathbb{K} \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$.

22.1 Satz (von der gleichmäßigen Beschränktheit; Uniform boundedness principle – UBP)

Vor.: I nicht-leere Menge, $(E, \| \cdot \|)$ \mathbb{K} -BR, $(E_i, \| \cdot \|_i)$ \mathbb{K} -NVR,
 $T_i \in L(E, E_i)$ ($i \in I$),
 $\forall x \in E \{ \|T_i x\|_i : i \in I \}$ beschränkt
Beh.: $\{ \|T_i\| : i \in I \}$ ist beschränkt.

Anmerkung: Die Vollständigkeit von $(E, \|\cdot\|)$ ist wesentlich, wie Übung 10.1 zeigt.

Beweis: Für $i \in I$ sei $f_i: E \ni x \mapsto \|T_i x\|_i \in [0, \infty[$ (stetig, da T_i und $\|\cdot\|_i$ stetig). Nach (10.3) und (10.5) existieren $a \in E$ und $\varepsilon, M \in]0, \infty[$ derart, daß

$$\forall i \in I \quad \forall x \in U_a^\varepsilon \quad \|T_i x\|_i = f_i(x) \leq M.$$

Ist $y \in E$ mit $\|y\| < 1$, dann gilt $a + \varepsilon y \in U_a^\varepsilon$, also für $i \in I$:

$$\varepsilon \|T_i y\|_i = \|T_i(a + \varepsilon y) - T_i a\|_i \leq \|T_i(a + \varepsilon y)\|_i + \|T_i a\|_i \leq 2M;$$

somit $\|T_i\| \leq \frac{2M}{\varepsilon}$ ($i \in I$). □

22.2 Folgerung

Vor.: I nicht-leere Menge, $(E, \|\cdot\|)$ \mathbb{K} -BR, $x'_i \in E'$ ($i \in I$) so, daß $\{|x'_i x| : i \in I\}$ für alle $x \in E$ beschränkt ist.

Beh.: $\{\|x'_i\| : i \in I\}$ ist beschränkt.

Beweis: ✓

22.3 Folgerung

Vor.: I nicht-leere Menge, $(E, \|\cdot\|)$ \mathbb{K} -NVR, $x_i \in E$ ($i \in I$) so, daß $\{|x' x_i| : i \in I\}$ für alle $x' \in E'$ beschränkt ist.

Beh.: $\{\|x_i\| : i \in I\}$ ist beschränkt.

Beweis: (22.2) anwenden auf E' und $x'_i x_i \in E''$ ($i \in I$) ((21.1) beachten!) □

22.4 Satz (BANACH-STEINHAUS)

Vor.: $(E_\nu, \|\cdot\|_\nu)$ \mathbb{K} -BR ($\nu = 1, 2$); $T_n \in L(E_1, E_2)$ ($n \in \mathbb{N}$);
 $M \subset E_1$ so, daß $\langle M \rangle$ dicht in E_1 ist.

Beh.: ① $\forall x \in E_1$ $(T_n x)$ konvergent



② $\{\|T_n\| : n \in \mathbb{N}\}$ beschränkt $\wedge \forall u \in M$ $(T_n u)$ konvergent

22.5 Zusatz Falls ① und $Tx := \lim_{n \rightarrow \infty} T_n x$ ($x \in E_1$): $T \in L(E_1, E_2)$

Beweis:

① \implies ②: $\{\|T_n\| : n \in \mathbb{N}\}$ ist nach (22.1) beschränkt.

② \implies ①: $\forall u \in M$ $(T_n u)$ konvergent $\overset{\checkmark}{\implies} \forall z \in \langle M \rangle$ $(T_n z)$ konvergent; es sei $K \in]0, \infty[$ so, daß $\|T_n\| \leq K$ ($n \in \mathbb{N}$). Zu $x \in E_1$ und $\varepsilon > 0$ existiert ein $z \in \langle M \rangle$ mit $\|z - x\|_1 < \frac{\varepsilon}{4K}$, weiter existiert $N \in \mathbb{N}$ mit $\|T_m z - T_n z\|_2 < \frac{\varepsilon}{2}$ für $n, m \geq N$:

$$\begin{aligned} \|T_n x - T_m x\|_2 &\leq \|T_n x - T_n z\|_2 + \|T_n z - T_m z\|_2 + \|T_m z - T_m x\|_2 \\ &\leq \|T_n\| \|x - z\|_1 + \quad \quad \quad \| \quad \quad \quad + \|T_m\| \|x - z\|_1 \\ &\leq K \cdot \|x - z\|_1 + \quad \quad \quad \| \quad \quad \quad + K \cdot \|x - z\|_1 < \varepsilon; \end{aligned}$$

also ist $(T_n x)$ eine CF und damit konvergent. □

Beweis des Zusatzes: $T \in \mathcal{L}(E_1, E_2)$: \checkmark

Für $x \in E_1$ (und K wie oben):

$$\|Tx\|_2 \longleftarrow \|T_n x\|_2 \leq \|T_n\| \|x\|_1 \leq K \|x\|_1,$$

also $\|T\| \leq K$. □

Neben dem im Folgenden dargestellten Anwendungsbeispiel hat (22.4) viele weitere wichtige Anwendungen: z. B. *FOURIER-Entwicklung* (man vergleiche dazu etwa WLOKA, Seite 124f) und (schwach-) *holomorphe BR-wertige Funktionen*.

Anwendungsbeispiel: („Quadraturformeln“; Numerische Integration)

Es seien $-\infty < a < b < \infty$ und $f: [a, b] \longrightarrow \mathbb{R}$ stetig.

Gesucht: $\int_a^b f(x) dx$

Das ‚Standard-Verfahren‘ $\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a)$ für eine Stammfunktion F von f ist recht *häufig nicht* (numerisch) *brauchbar oder nicht angemessen*; sei es, weil die explizite ‚Berechnung‘ von F nicht gelingt, sei es, weil F sich nicht als elementare und nicht im benötigten Umfang ‚tabellierte‘ Funktion herausstellt, sei es aber auch, weil die Bestimmung und Auswertung von F einen solchen *Aufwand* verursacht, daß man nach bequemeren Verfahren suchen wird. Dieser letzte Fall tritt häufig bereits bei der *Integration rationaler Funktionen* auf. Aufgrund der Charakterisierung des RIEMANN-Integrals läßt sich $i(f) := \int_a^b f(x) dx$ beliebig genau durch eine endliche Linearkombination von Funktionswerten

$$\sum_{\kappa=0}^k \lambda_\kappa f(x_\kappa)$$

(mit $x_\kappa \in [a, b]$) approximieren. In der numerischen Mathematik werden Näherungsformeln dieser Art hergeleitet und ihre Eigenschaften untersucht. Die Verwendung solcher Formeln ist auch noch sinnvoll, *wenn die Funktion nur an bestimmten Stellen x_κ — etwa aufgrund von Messungen oder als numerische Lösung einer Differentialgleichung — bekannt ist.*

Bezeichnung Es seien $n \in \mathbb{N}_0$, $x_\nu \in [a, b]$ paarweise verschieden und $\lambda_\nu \in \mathbb{R}$ für $\nu = 0, \dots, n$. Dann heißt das durch

$$q(f) := \sum_{\nu=0}^n \lambda_\nu f(x_\nu) \quad (f \in C^{\mathbb{R}}[a, b])$$

definierte Funktional q „Quadraturformel“ („ n -ter Ordnung“) mit den „Stützstellen“ x_ν und den „Gewichten“ λ_ν . Eine Folge (q_k) von Quadraturformeln heißt „Quadraturverfahren“, wenn die Folge der zugehörigen Ordnungen isoton ist.

22.6 Satz (SZEGÖ)

Vor.: Es seien (q_k) ein Quadraturverfahren und dazu $\lambda_0^{(k)}, \dots, \lambda_{n_k}^{(k)}$ die Gewichte von q_k für $k \in \mathbb{N}$.

$$\text{Beh.: } \begin{cases} \forall f \in C^{\mathbb{R}}[a, b] & q_k(f) \longrightarrow i(f) \quad (k \longrightarrow \infty) \\ \iff \\ \forall m \in \mathbb{N}_0 & q_k(\mathbf{x}^m) \longrightarrow i(\mathbf{x}^m) \quad (k \longrightarrow \infty) \\ \wedge \sup_{k \in \mathbb{N}} \sum_{\nu=0}^{n_k} |\lambda_\nu^{(k)}| < \infty \end{cases}$$

Beweis: Nach dem Satz von WEIERSTRASS (Übung (5.1.c)) erfüllt

$M := \{\mathbf{x}^m : m \in \mathbb{N}_0\}$ die Voraussetzung von (22.4) (mit $E_1 := (C^{\mathbb{R}}[a, b], \|\cdot\|_\infty)$). Nach (22.4) genügt daher zu zeigen:

$$\|q\| = \sum_{\nu=0}^n |\lambda_\nu| \text{ für eine Quadraturformel } q(f) := \sum_{\nu=0}^n \lambda_\nu f(x_\nu) (\dots).$$

\leq : ✓

\geq : Es existiert ein $f \in C^{\mathbb{R}}[a, b]$ mit $\|f\|_\infty = 1$ und $f(x_\nu) = \text{sign } \lambda_\nu$ (✓); damit

$$q(f) = \sum_{\nu=0}^n |\lambda_\nu| \quad (\text{Noch beachten: } i \in (C^{\mathbb{R}}[a, b])') \quad \square$$

22.7 Folgerung (STEKLOV)

Sind in (22.6) alle Gewichte $\lambda_j^{(k)}$ nicht-negativ, dann gilt:

$$\iff \begin{cases} \forall f \in C^{\mathbb{R}}[a, b] & q_k(f) \longrightarrow i(f) \quad (k \longrightarrow \infty) \\ \forall m \in \mathbb{N}_0 & q_k(\mathbf{x}^m) \longrightarrow i(\mathbf{x}^m) \quad (k \longrightarrow \infty) \end{cases}$$

Beweis:

$$\sum_{j=0}^{n_k} |\lambda_j^{(k)}| = \sum_{j=0}^{n_k} \lambda_j^{(k)} = q_k(\mathbf{x}^0) \longrightarrow i(\mathbf{x}^0) = b - a \quad (k \longrightarrow \infty) \quad \square$$

Anmerkungen:

- ① Ist q eine Quadraturformel (von o. a. Typ) mit $q(\mathbf{x}^0) = i(\mathbf{x}^0)$, dann gilt $\|i - q\| \geq b - a$. Eine gleichmäßige Approximation durch solche Quadraturformeln ist also nicht möglich.

Beweis: Zu jedem $\varepsilon > 0$ existiert ein $g \in C^{\mathbb{R}}[a, b]$ mit $g(x_\nu) = \text{sign } \lambda_\nu$, $\|g\| \leq 1$ und $|i(g)| \leq \varepsilon$ (✓): $\square \square \square$

- ② Durch die Forderung $q(P) = i(P)$ für alle Polynome P mit Grad $\leq n$ wird bei vorgegebenen Stützstellen eindeutig eine Quadraturformel (von o. a. Typ) n -ter Ordnung bestimmt. (\rightsquigarrow „interpolatorische“ Quadraturformel) [z. B. mit LAGRANGE-Darstellung von P]
- ③ Für NEWTON-COTES-Formeln (in ② äquidistante Stützstellen) ist (22.5) nicht anwendbar (Gegenbeispiel von POLYA). Für GAUSS-Formeln sind Gewichte nicht-negativ (also (22.6) anwendbar).

23 Open mapping principle; closed graph theorem

23.1 Satz von der offenen Abbildung; open mapping principle

Vor.: $(E_\nu, \| \cdot \|_\nu)$ \mathbb{K} -BR ($\nu = 1, 2$), $A \in L(E_1, E_2)$ mit $AE_1 = E_2$
 Beh.: A ist offen.

Beweis: Wir zeigen zunächst:

a): Es existiert ein $\varepsilon > 0$ mit $\{y \in E_2 : \|y\|_2 < \varepsilon\} \subset \{Ax : x \in E_1 \wedge \|x\|_1 < 1\}$:

$$S_n := \{x \in E_1 : \|x\|_1 < 2^{-n}\} \quad (n \in \mathbb{N}_0)$$

Aus $AE_1 = E_2$ und $E_1 = \bigcup_{k=1}^{\infty} kS_1$ folgt $E_2 = \bigcup_{k=1}^{\infty} kAS_1$. E_2 ist von 2. Kategorie

(nach (10.4)), daher existiert ein $k \in \mathbb{N}$ mit $k \overline{AS_1} \stackrel{(15.3.\beta)}{=} \overline{kAS_1} \neq \emptyset$; somit existieren ein $p \in E_2$ und ein $\eta \in]0, \infty[$ mit $\{y \in E_2 : \|y - p\|_2 < \eta\} \subset \overline{AS_1}$; dann

$$\{z \in E_2 : \|z\|_2 < \eta\} \subset \overline{AS_1} - p \subset \overline{AS_1} - AS_1 \stackrel{(-\text{stetig})}{\subset} \overline{AS_1 - AS_1} \subset \overline{AS_0}.$$

Daher — wieder mit (15.3. β) —

$$(1) \quad \{v \in E_2 : \|v\|_2 < \eta \cdot 2^{-n}\} \subset \overline{AS_n} \quad (n \in \mathbb{N}_0)$$

Behauptung: $\varepsilon := \eta/2$ tut's: Zu $y \in E_2$ mit $\|y\|_2 < \eta/2$ existiert nach (1) ein $x_1 \in S_1$ mit $\|y - Ax_1\|_2 < \eta 2^{-2}$, dazu existiert dann (wieder nach (1)) ein $x_2 \in S_2$ so, daß $\|(y - Ax_1) - Ax_2\|_2 < \eta 2^{-3}$ und (induktiv) für $n \in \mathbb{N}$: $x_n \in S_n$ derart, daß

$$(2) \quad \left\| y - \sum_{\nu=1}^n Ax_\nu \right\|_2 < \eta 2^{-(n+1)}$$

Da $\|x_\nu\|_1 < 2^{-\nu}$ gilt und $(E_1, \| \cdot \|_1)$ BR ist, hat man die Konvergenz von $\sum_{\nu=1}^{\infty} x_\nu =:$

$$x \text{ mit } x \in S_0 \text{ und } Ax = \sum_{\nu=1}^{\infty} Ax_\nu \stackrel{(2)}{=} y.$$

b): Es seien nun $E_1 \supset O$ offen und $b \in AO$: Zu einem $a \in O$ mit $b = Aa$ existiert ein $0 < \delta < \infty$ so, daß $\underbrace{\{x \in E_1 : \|x - a\|_1 < \delta\}}_{= \delta S_0 + a} \subset O$; mit ε gemäß a):

$$\mathbb{U}_b^{(2)} \ni \{v \in E_2 : \|v\|_2 < \delta\varepsilon\} + b \subset A(\delta S_0 + a) \subset AO. \quad \square$$

23.2 Satz vom inversen Operator

Vor.: $(E_\nu, \|\cdot\|_\nu)$ \mathbb{K} -BR ($\nu = 1, 2$), $T \in L(E_1, E_2)$ bijektiv

Beh.: T^{-1} ist stetig, also T ein (NVR-) Isomorphismus.

Beweis: nach (23.1) ist T offen (und bijektiv, stetig), nach (7.1) also T^{-1} stetig. \square

23.3 Folgerung

Vor.: $(E, \|\cdot\|_\nu)$ \mathbb{K} -BR ($\nu = 1, 2$), $\alpha \in]0, \infty[$, $\|\cdot\|_2 \leq \alpha \|\cdot\|_1$

Beh.: $\|\cdot\|_1$ und $\|\cdot\|_2$ sind äquivalent.

Beweis: (23.2) anwenden auf $T := \text{id}_E$: Die Stetigkeit von

$$\text{id} = \text{id}^{-1} : (E, \|\cdot\|_2) \longrightarrow (E, \|\cdot\|_1)$$

zeigt $\|x\|_1 = \|\text{id} x\|_1 \leq \|\text{id}\| \|x\|_2$ für $x \in E_2$. \square

Sind $(\mathfrak{X}, \mathbb{O})$, $(\mathfrak{S}, \mathbb{T})$ TRe und $f: \mathfrak{X} \longrightarrow \mathfrak{S}$, dann betrachten wir mit

$$G(f) := \{(x, f(x)) : x \in \mathfrak{X}\} \quad \text{den „Graphen (von } f\text{)“}.$$

f heißt „Graphen-abgeschlossen“: $\iff G(f)$ abgeschlossen (in $\mathfrak{X} \times \mathfrak{S}$)

23.4 Bemerkung \mathfrak{S} HdR $\wedge f$ stetig $\implies f$ Graphen-abgeschlossen

Beweis: Ist $(a, b) \in \mathfrak{X} \times \mathfrak{S} \setminus G(f)$, also $b \neq f(a)$, dann existieren ein $V_1 \in \mathbb{U}_b$ und ein $V_2 \in \mathbb{U}_{f(a)}$ mit $V_1 \cap V_2 = \emptyset$: Es existiert dazu ein $U \in \mathbb{U}_a$ mit $f(U) \subset V_2$, dann $\mathbb{U}_{(a,b)} \ni U \times V_1 \subset \mathfrak{X} \times \mathfrak{S} \setminus G(f)$. \square

Es seien jetzt $(E_\nu, \|\cdot\|_\nu)$ \mathbb{K} -NVR ($\nu = 1, 2$) und $T: E_1 \longrightarrow E_2$.

23.5 Bemerkung

T Graphen-abgeschlossen



$$\forall (x_n) \in E_1^{\mathbb{N}} \quad \forall x \in E_1 \quad \forall y \in E_2 \quad [x_n \longrightarrow x \wedge Tx_n \longrightarrow y] \implies Tx = y$$

Beweis: Für $(x, y) \in E_1 \times E_2$:

$$\begin{aligned} (x, y) \in \overline{G(T)} &\iff \exists ((x_n, y_n)) \in G(T)^\mathbb{N} \quad (x_n, y_n) \longrightarrow (x, y) \\ &\iff \exists (x_n) \in E_1^\mathbb{N} \quad x_n \longrightarrow x \wedge Tx_n \longrightarrow y \end{aligned}$$

Hieraus liest man die Behauptung ab. □

Anmerkung Ist T nicht stetig, dann kann eine Folge $(x_n) \in E_1^\mathbb{N}$ konvergent sein, ohne daß die Folge der Bilder (Tx_n) konvergent ist:

Beispiel

$$E_1 := E_2 := \mathbb{R} \quad (\text{mit } | \cdot | \text{ wie üblich}), \quad Tx := \begin{cases} \frac{1}{x}, & x \neq 0 \\ 0, & x = 0 \end{cases}, \quad x_n := \frac{1}{n} \quad (n \in \mathbb{N});$$

T ist Graphen-abgeschlossen, jedoch nicht stetig. Zudem ist T nicht ‚abgeschlossen‘ in dem Sinne, daß abgeschlossene Mengen jeweils abgeschlossene Bilder haben: Dies zeigt etwa: $T([1, \infty[=]0, 1]$

23.6 Satz vom abgeschlossenen Graphen closed graph theorem

Vor.: $(E_\nu, \| \cdot \|_\nu)$ \mathbb{K} -BR $(\nu = 1, 2)$, $T \in \mathcal{L}(E_1, E_2)$

Beh.: $T \in L(E_1, E_2) \iff T$ Graphen-abgeschlossen

Beweis: „ \implies “: nach (23.4)

„ \impliedby “: $G(T)$ ist ein \mathbb{K} -BR als abgeschlossener UR von $E_1 \times E_2$

$(E_1 \times E_2$ ist ein \mathbb{K} -BR mit $\| (x, y) \| := \|x\|_1 + \|y\|_2$). Wir betrachten die

$$\text{Abbildung } \varphi: G(T) \ni (x, Tx) \longmapsto x \in E_1.$$

Diese ist linear, stetig und bijektiv; nach (23.2) ist die Umkehrabbildung $\varphi^{-1}: E_1 \ni x \longmapsto (x, Tx) \in G(T)$ stetig und somit auch T . □

Beispiel (man vergleiche Seite 55)

$$E_1 := C_1^\mathbb{R}[0, 1], \quad E_2 := C^\mathbb{R}[0, 1]; \quad \text{beide mit } \| \cdot \|_\infty$$

$D: E_1 \ni f \longmapsto f' \in E_2$ linear, nicht stetig, aber Graphen-abgeschlossen:

$$(f_n) \in E_1^\mathbb{N}, \quad f \in E_1, \quad g \in E_2 \quad \text{so, daß } f_n \longrightarrow f \wedge f'_n \longrightarrow g \stackrel{(\text{AI}, (6.7.5))}{\implies} f' = g$$

Dies steht nicht im Widerspruch zu (23.6), da $(E_1, \| \cdot \|_\infty)$ kein BR ist.

23.7 Es seien $(E, \|\cdot\|)$ ein \mathbb{K} -BR und E_ν abgeschlossene URe von E ($\nu = 1, 2$) mit $E = E_1 + E_2$ und $E_1 \cap E_2 = \{0\}$.

Für $x \in E$ existieren dann eindeutig $x_\nu \in E_\nu$ mit $x = x_1 + x_2$; die Abbildung

$$T: E_1 \times E_2 \ni (x_1, x_2) \mapsto x_1 + x_2 \in E$$

ist daher (linear und) bijektiv.

Wegen $\|T(x_1, x_2)\| = \|x_1 + x_2\| \leq \|x_1\| + \|x_2\|$ ist T auch stetig (bei 0); nach (23.2) ist somit T ein (NVR-) Isomorphismus

23.8 Sind $(E, \|\cdot\|)$ ein \mathbb{K} -BR und $P: E \rightarrow E$ ein „Projektor“, d. h.: $P \in L(E, E)$ mit $P^2 := P \circ P = P$, dann ist auch $Q := \text{id}_E - P$ ein Projektor. Mit diesem gilt: $PQ = 0$, $P + Q = \text{id}_E$ und $E_1 := PE$, $E_2 := QE$ erfüllen die Voraussetzung von (23.7).

($E_1 = \text{Kern } Q$, $E_2 = \text{Kern } P$: abgeschlossen; Rest: $\square\square\square$)

24 Schwache Topologien; Satz von Alaoglu

Es seien $\mathbb{K} \in \{\mathbb{R}, \mathbb{C}\}$, $E = (E, a, s)$ ein \mathbb{K} -VR und $\Gamma \subset E^*$.

Gesucht ist die grösste Topologie auf E derart, daß $\varphi: E \rightarrow \mathbb{K}$ stetig ist für alle $\varphi \in \Gamma$, also — man vergleiche Abschnitt 5 — die zugehörige initiale Topologie. Wir bezeichnen diese als „ Γ -Topologie“ oder mit „ $\sigma(\Gamma)$ “ oder genauer „ $\sigma(E, \Gamma)$ “.

Unmittelbar aus der Definition liest man ab:

$$\sigma(\Gamma) = \sigma(\langle \Gamma \rangle)$$

Bezeichnung Γ „total“: $\iff \forall x \in E \setminus \{0\} \exists \varphi \in \Gamma \varphi x \neq 0$

Zusätzlich zu den allgemeinen Überlegungen aus 5. ist hier noch die ‚Linearität‘ zu berücksichtigen.

Für $p \in E$ und $U \subset E$ gilt — nach (5.1.c) —

U ist ($\sigma(\Gamma)$ -)Umgebung von p genau dann, wenn $U \supset \bigcap_{\varphi \in A} \varphi^{-1}(U_\varphi)$ mit $\Gamma \supset A$ endlich und $U_\varphi \in \mathbb{U}_{\varphi p}^{\mathbb{K}}$ für $\varphi \in A$, also offenbar genau dann, wenn $U \supset \bigcap_{\varphi \in A} \varphi^{-1}(U_{\varphi p}^\varepsilon)$ mit $\Gamma \supset A$ endlich und $\varepsilon \in]0, \infty[$.

Für $\Gamma \supset A$ endlich, $\varepsilon \in]0, \infty[$ und $p \in E$:

$$\bigcap_{\varphi \in A} \varphi^{-1}(U_{\varphi p}^\varepsilon) = \{x \in E : \forall \varphi \in A \quad |\varphi x - \varphi p| < \varepsilon\} =: U(p; A, \varepsilon)$$

Für $x \in E$ gilt: $x \in U(p; A, \varepsilon) \iff \forall \varphi \in A \quad \varphi x \in U_{\varphi p}^\varepsilon$.

24.0 $U(p; A, \varepsilon) = U(0; A, \varepsilon) + p$

Die Γ -Topologie ist daher schon völlig bestimmt durch die Umgebungsbasis von 0:

$$\{U(0; A, \varepsilon) : \Gamma \supset A \text{ endlich, } \varepsilon \in]0, \infty[\}$$

24.1 Trivialität Für $\Gamma_1 \subset \Gamma_2 \subset E^*$: $\sigma(\Gamma_1) \subset \sigma(\Gamma_2)$

24.2 Bemerkung Mit $\sigma := \sigma(\Gamma)$ α) $a: (E, \sigma) \times (E, \sigma) \rightarrow (E, \sigma)$ ist stetig.

β) $s: \mathbb{K} \times (E, \sigma) \rightarrow (E, \sigma)$ ist stetig.

γ) Γ total $\implies (E, \sigma)$ HdR

Beweis: Für $p, q \in E, \beta \in \mathbb{K}, \Gamma \supset A$ endlich und $\varepsilon > 0$:

α): $U(p; A, \varepsilon/2) + U(q; A, \varepsilon/2) \subset U(p + q; A, \varepsilon)$

β): Die Stetigkeit der Multiplikation in \mathbb{K} liefert: Zu $\varphi \in A$ existiert $\eta = \eta(\varphi) > 0$ so, daß $U_\beta^\eta \cdot U_{\varphi p}^\eta \subset U_{\beta \varphi p}^\varepsilon$; da A endlich ist, existiert $\delta := \min_{\varphi \in A} \eta(\varphi) (> 0)$; damit gilt:

$\forall \varphi \in A \quad U_\beta^\delta \cdot U_{\varphi p}^\delta \subset U_{\beta \varphi p}^\varepsilon = U_{\varphi(\beta p)}^\varepsilon$; das zeigt $U_\beta^\delta \cdot U(p; A, \delta) \subset U(\beta p; A, \varepsilon)$.

γ): Falls $p \neq q$: Es existiert $\varphi \in \Gamma$ so, daß $|\varphi p - \varphi q| = |\varphi(p - q)| =: 2\varepsilon > 0$, damit:
 $U(p; \{\varphi\}, \varepsilon) \cap U(q; \{\varphi\}, \varepsilon) = \emptyset$ □

24.3 Bemerkung

Vor.: $x \in E, \mathbb{F}$ FB auf E

Beh.: $\mathbb{F} \rightarrow x \ (\sigma(\Gamma)) \iff \forall \varphi \in \Gamma \ \varphi \mathbb{F} \rightarrow \varphi x$

Dabei natürlich $\varphi \mathbb{F} := \varphi(\mathbb{F})$ (Bild von \mathbb{F} unter φ).

Beweis: $l. S. \iff \mathbb{U}_x^\sigma \leq \mathbb{F} \iff \forall U \in \mathbb{U}_x^\sigma \exists F \in \mathbb{F} \ F \subset U$
 $\iff \forall A \text{ (endlich, } \subset \Gamma) \forall \varepsilon > 0 \exists F \in \mathbb{F} \ F \subset U(x; A, \varepsilon)$
 $\iff \forall \varphi \in \Gamma \forall \varepsilon > 0 \exists F \in \mathbb{F} \ F \subset U(x; \{\varphi\}, \varepsilon)$
 $\iff \forall \varphi \in \Gamma \forall \varepsilon > 0 \exists F \in \mathbb{F} \ \varphi F \subset U_{\varphi x}^\varepsilon \iff r. S.$ □

24.4 Folgerung

Vor.: $x \in E, (x_n) \in E^\mathbb{N}$

Beh.: $x_n \rightarrow x \ (\sigma(\Gamma)) \iff \forall \varphi \in \Gamma \ \varphi x_n \rightarrow \varphi x$

24.5 Bemerkung *Vor.:* $(E, \|\cdot\|)$ \mathbb{K} -NVR

Beh.: α) E' ist total.

β) $\varkappa E$ ist total. (für E')

γ) $\sigma(E, E') \subset \mathbb{O}(\|\cdot\|)$

Beweis: α): nach (20.5.b) β): trivial

γ): $\varphi \in E'$ bedeutet gerade ($\varphi \in E^*$ und) $\varphi: (E, \mathcal{O}(\|\cdot\|)) \rightarrow (\mathbb{K}, |\cdot|)$ stetig, also folgt die Behauptung nach Definition von $\sigma(E, E')$. \square

Bezeichnung Ist $(E, \|\cdot\|)$ ein \mathbb{K} -NVR, dann bezeichnet man
 $\mathcal{O}(\|\cdot\|)$ als „*Norm-Topologie*“ oder „*starke Topologie*“,
 $\sigma(E, E')$ als „*schwache Topologie*“ und
 $\sigma(E', E) := \sigma(E', \varkappa E)$ als „*E-Topologie*“ oder „*schwach*-Topologie*“.

Nach (24.1) und (24.5. γ) hat man:

$$24.6 \quad \sigma(E', E) \subset \sigma(E', E'') \subset \mathcal{O}(\|\cdot\|)$$

\updownarrow
Operatornorm

Nach (24.5) ist (in einem NVR) insbesondere *jede stark-konvergente Folge auch schwach-konvergent*. Die Umkehrung gilt i. a. nicht:

Beispiel Wir betrachten den Raum ℓ_2 (mit der Norm $\|\cdot\|_2$) und darin die Vektoren $\mathbf{e}_n := (\delta_{j,n})_{j \in \mathbb{N}}$ ($n \in \mathbb{N}$). Dann gilt $\|\mathbf{e}_n - \mathbf{e}_m\|_2 = \sqrt{2}$ für $n, m \in \mathbb{N}$ mit $n \neq m$. Für $\varphi \in \ell_2'$ existiert — nach Übung (10.3.b) — ein $a = (a_n) \in \ell_2$ so, daß $\varphi z = \sum_{j=1}^{\infty} a_j z_j$ für $z = (z_n) \in \ell_2$, folglich $\varphi \mathbf{e}_n = a_n \rightarrow 0$ ($n \rightarrow \infty$).

24.7 Satz $\langle \Gamma \rangle = \{ \varphi \in E^* \mid \varphi: (E, \sigma(\Gamma)) \rightarrow \mathbb{K} \text{ stetig} \}$

Nach der Definition von $\sigma(\Gamma)$ hat man $\Gamma \subset \{\dots\}$, also auch $\langle \Gamma \rangle \subset \{\dots\}$. Für die andere Inklusion zeigen wir zunächst den

24.8 Hilfssatz

Vor.: $n \in \mathbb{N}$; $g, f_1, \dots, f_n \in E^*$; $g \notin \langle f_1, \dots, f_n \rangle$

Beh.: Es existiert ein $a \in E$ mit $g(a) = 1$ und $f_1(a) = \dots = f_n(a) = 0$.

Beweis (des Hilfssatzes): *Sonst* $\bigcap_{\nu=1}^n \text{Kern } f_\nu \subset \text{Kern } g$ ①

Wir betrachten die Abbildung

$$T: E \ni x \mapsto (f_1 x, \dots, f_n x) \in \mathbb{K}^n;$$