

# **Mathematik II**

## **für Chemie, Life Science und Nanoscience**

### **Vorlesung 2: Lineare Differentialgleichungen (Teil 2)**

Dr. Stefan Frei, 27.04.2020

---

## 12.4.3 Lineare Differentialgleichungen 2. Ordnung

Eine **homogene lineare Differentialgleichung 2. Ordnung (mit konstanten Koeffizienten)** hat die Form

$$\ddot{x} + a\dot{x} + bx = 0 \quad \text{mit Konstanten } a, b \in \mathbb{R}. \quad (1)$$

- Lösungsmethode mittels der **charakteristischen Gleichung**

$$P(r) = r^2 + ar + b = 0,$$

Das **charakteristische Polynom**  $P(r)$  ist quadratisch in  $r$  und hängt von den Koeffizienten  $a, b$  der Dgl ab.

- Für die allgemeine Lösung von (1) sind die **Nullstellen** des charakteristischen Polynoms wichtig.

# Charakteristisches Polynom

Das charakteristische Polynom hat **zwei Nullstellen**  $p, q \in \mathbb{C}$ :

$$r^2 + ar + b = (r - p)(r - q).$$

**Fall 1:** Die Nullstellen sind **einfach**:  $p \neq q$  ( $p$  und  $q$  sind entweder reell oder komplex konjugiert zueinander)

- Dann hat die **allgemeine Lösung** von (1) die Form

$$x(t) = c_1 \cdot \exp(pt) + c_2 \cdot \exp(qt)$$

mit beliebigen  $c_1, c_2 \in \mathbb{C}$ .

**Fall 2:** Das charakteristische Polynom hat eine **doppelte Nullstelle** (diese muss reell sein):

$$r^2 + ar + b = (r - p)^2 \quad \text{mit } p \in \mathbb{R}.$$

Dann hat die **allgemeine Lösung** von (1) die Form

$$x(t) = c_1 \cdot \exp(pt) + c_2 \cdot t \cdot \exp(pt)$$

mit beliebigen  $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ .

## Einfache Nullstellen

Bei einfachen Nullstellen  $p, q$  löst die Funktion

$$x(t) = c_1 \cdot \exp(pt) + c_2 \cdot \exp(qt)$$

für beliebige  $c_1, c_2 \in \mathbb{C}$  die Differentialgleichung  $\ddot{x}(t) + a\dot{x}(t) + bx(t) = 0$ .

- **Beweis** (Probe):

$$\begin{aligned}\dot{x}(t) &= p \cdot c_1 \cdot \exp(pt) + q \cdot c_2 \cdot \exp(qt), \\ \ddot{x}(t) &= p^2 \cdot c_1 \cdot \exp(pt) + q^2 \cdot c_2 \cdot \exp(qt),\end{aligned}$$

Damit ergibt sich

$$\begin{aligned}\ddot{x}(t) + a\dot{x}(t) + bx(t) &= p^2 \cdot c_1 \cdot \exp(pt) + q^2 \cdot c_2 \cdot \exp(qt) \\ &\quad + a \cdot p \cdot c_1 \cdot \exp(pt) + a \cdot q \cdot c_2 \cdot \exp(qt) \\ &\quad + b \cdot c_1 \cdot \exp(pt) + b \cdot c_2 \cdot \exp(qt) \\ &= (p^2 + ap + b) \cdot c_1 \cdot \exp(pt) + (q^2 + aq + b) \cdot c_2 \cdot \exp(qt) \\ &= 0\end{aligned}$$

## Einfache Nullstellen (2)

### Lösung

$$x(t) = c_1 \cdot \exp(pt) + c_2 \cdot \exp(qt), \quad c_1, c_2 \in \mathbb{C}$$

Wir interessieren uns nur für die reellen Lösungen  $x(t) \in \mathbb{R}$ .

- **Fall (a):**  $p$  und  $q$  sind **reell**. Die reellen Lösungen sind gegeben durch

$$x(t) = c_1 \cdot \exp(pt) + c_2 \cdot \exp(qt), \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

## Einfache komplex konjugierte Nullstellen

- **Fall (b):**  $p$  und  $q$  sind komplex konjugiert

$$p = \alpha + \beta i, \quad q = \alpha - \beta i.$$

Dann gilt

$$\begin{aligned} x(t) &= c_1 \cdot \exp(\alpha t + i\beta t) + c_2 \cdot \exp(\alpha t - i\beta t) \\ &= \exp(\alpha t) (c_1 \exp(i\beta t) + c_2 \exp(-i\beta t)) \end{aligned}$$

Mit

$$\begin{aligned} \exp(i\beta t) &= \cos(\beta t) + i \sin(\beta t) \\ \exp(-i\beta t) &= \cos(-\beta t) + i \sin(-\beta t) = \cos(\beta t) - i \sin(\beta t) \end{aligned}$$

folgt (für beliebige  $c_1, c_2 \in \mathbb{C}$ )

$$x(t) = \exp(\alpha t) \left( \cos(\beta t) \underbrace{(c_1 + c_2)}_{=: d_1} + \sin(\beta t) i \underbrace{(c_1 - c_2)}_{=: d_2} \right)$$

**Allgemeine reelle Lösung:**

$$x(t) = d_1 \cdot \exp(\alpha t) \cdot \cos(\beta t) + d_2 \cdot \exp(\alpha t) \cdot \sin(\beta t), \quad d_1, d_2 \in \mathbb{R}$$

## Doppelte Nullstellen

Bei einer doppelten Nullstellen  $p$  des charakteristischen Polynoms löst die Funktion

$$x(t) = c_1 \cdot \exp(pt) + c_2 \cdot t \cdot \exp(pt)$$

mit beliebigen  $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$  die Differentialgleichung  $\ddot{x}(t) + a\dot{x}(t) + bx(t) = 0$ .

**Probe:** Übung (es gilt  $p = -2a$ )

## Anfangsbedingungen

Für die Eindeutigkeit der Lösung brauchen wir hier **2 Anfangsbedingungen**:

$$x(t_0) = x_0 \quad \text{und} \quad \dot{x}(t_0) = x_1, \quad x_1, x_2 \in \mathbb{R}$$

Damit existieren in allen Fällen **eindeutige reelle Lösungen** zu

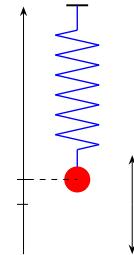
$$\ddot{x} + a\dot{x} + bx = 0, \quad x(t_0) = x_0, \quad \dot{x}(t_0) = x_1.$$

## Beispiel Federpendel

**Federpendel** mit der Masse  $m = 1$  und der Federkonstanten

$$k = 2$$

$$\ddot{x} + \frac{k}{m}x = \ddot{x} + 2x = 0.$$



- **Charakteristische Gleichung:**  $r^2 + 2 = 0$
- Nullstellen  $p = \sqrt{2}i$  und  $q = -\sqrt{2}i$  (Fall 1b,  $\alpha = 0, \beta = \sqrt{2}$ ).
- Damit lautet die **allgemeine Lösung**

$$\begin{aligned}x(t) &= c_1 \cdot \exp(\alpha t) \cdot \cos(\beta t) + c_2 \cdot \exp(\alpha t) \cdot \sin(\beta t) \\&= c_1 \cdot \cos(\sqrt{2}t) + c_2 \cdot \sin(\sqrt{2}t)\end{aligned}$$

mit beliebigen Konstanten  $c_1, c_2 \in \mathbb{R}$ .

## Beispiel Federpendel (2)

Allgemeine Lösung

$$x(t) = c_1 \cdot \cos(\sqrt{2}t) + c_2 \cdot \sin(\sqrt{2}t)$$

- Zusätzlich **Anfangsbedingungen**  $x(0) = 1$  und  $\dot{x}(0) = 2$
- Dann folgt

$$1 = x(0) = c_1 \cdot \cos(0) + c_2 \cdot \sin(0) = c_1,$$

$$2 = \dot{x}(0) = -\sqrt{2} \cdot c_1 \cdot \sin(0) + \sqrt{2} \cdot c_2 \cdot \cos(0) = \sqrt{2} \cdot c_2 \Rightarrow c_2 = \sqrt{2}.$$

- Damit ist

$$x(t) = \cos(\sqrt{2}t) + \sqrt{2} \cdot \sin(\sqrt{2}t)$$

die **eindeutige Lösung** von

$$\ddot{x} + 2x = 0, \quad x(0) = 1, \quad \dot{x}(0) = 2.$$

## Beispiel 2

Wir betrachten die Differentialgleichung

$$\ddot{x} + 2\dot{x} - 3x = 0$$

- **Charakteristische Gleichung**  $r^2 + 2r - 3 = 0$
- Nullstellen  $p = 1$  und  $q = -3$  (Fall 1a)
- **Allgemeine Lösung**

$$x(t) = c_1 \cdot e^t + c_2 \cdot e^{-3t}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

## Beispiel 3

Als letztes Beispiel betrachten wir noch

$$\ddot{x} - 4\dot{x} + 4x = 0, \quad x(0) = 1, \dot{x}(0) = 0.$$

- **Charakteristische Gleichung**  $r^2 - 4r + 4 = 0$
- **Doppelte Nullstelle**  $p = 2 \quad (r^2 - 4r + 4 = (r - 2)^2)$
- **Allgemeine Lösung**

$$x(t) = c_1 \cdot e^{2t} + c_2 \cdot t \cdot e^{2t}, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}.$$

- **Anfangsbedingung** ( $\dot{x}(t) = 2c_1 e^{2t} + (2t + 1)c_2 e^{2t}$ )  
 $1 = x(0) = c_1$   
 $0 = \dot{x}(0) = 2c_1 + c_2 \quad \Rightarrow \quad c_2 = -2$
- **Eindeutige Lösung:**  $x(t) = e^{2t} - 2te^{2t} = (1 - 2t)e^{2t}$

## Erweiterungen

- Die Konstanten  $a$  bzw.  $b$  werden durch Funktionen  $a(t)$  bzw.  $b(t)$  ersetzt:

$$\ddot{x} + a(t) \cdot \dot{x} + b(t) \cdot x = 0.$$

- Inhomogene lineare Differentialgleichungen 2. Ordnung:

$$\ddot{x} + a \cdot \dot{x} + b \cdot x = k(t).$$

- Lineare Differentialgleichungen  $n$ -ter Ordnung (Lösung mit charakteristischer Gleichung):

$$x^{(n)} + a_{n-1}x^{(n-1)} + \cdots + a_2\ddot{x} + a_1\dot{x} + a_0x = 0.$$

- Differentialgleichungen mit Ableitungen in einer Variablen heißen gewöhnliche Differentialgleichungen

- Partielle Differentialgleichungen: Es gehen mehrere partielle Ableitungen ein, z.B. Wärmeleitungsgleichung

$$\partial_t T(x, t) = \partial_x^2 T(x, t)$$