

# Lösungen zu Blatt 3

## Aufg. 1

Zu lösen:  $Ax = b$  mit  $A = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -1 \\ 2 & -2 & 4 \\ -1 & 2 & -1 \end{pmatrix}$ ,  $b = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

Für die Gaußsche Regel braucht man:

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 3 & 2 & -1 \\ 2 & -2 & 4 \\ -1 & 2 & -1 \end{vmatrix}$$

$$\begin{aligned} &\text{entwickeln} \\ &\text{nach Zeile 1} \rightarrow = 3 \cdot \begin{vmatrix} -2 & 4 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} - 2 \cdot \begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & -1 \end{vmatrix} - \begin{vmatrix} 2 & -2 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} \\ &= 3 \cdot (2 - 2) - 2 \cdot (-2 + 4) - (1 - 2) \\ &= -3 \neq 0 \Rightarrow A \text{ invertierbar} \end{aligned}$$

Damit gilt:

$$x_j = \frac{\det(A_{j,b})}{\det(A)}, \quad j = 1, 2, 3.$$

Mit

$$\det(A_{1,b}) = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & -2 & 4 \\ 0 & 2 & -1 \end{vmatrix} = -3,$$

$$\det(A_{2,b}) = \begin{vmatrix} 3 & 1 & -1 \\ 2 & -2 & 4 \\ -1 & 0 & -1 \end{vmatrix} = 6,$$

$$\det(A_{3,b}) = \begin{vmatrix} 3 & 2 & 1 \\ 2 & -2 & -2 \\ -1 & 2 & 0 \end{vmatrix} = 6$$

folgt also

$$x_1 = \frac{-3}{-3} = 1,$$

$$x_2 = \frac{6}{-3} = -2,$$

$$x_3 = \frac{6}{-3} = -2.$$

Aufg. 2a) Für  $x \in \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}$  gilt

$$x^T A x = (x_1, x_2) \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = (x_1, x_2) \begin{pmatrix} 3x_1 \\ 5x_2 \end{pmatrix}$$

$$= 3x_1^2 + 5x_2^2 > 0, \text{ da } (x_1, x_2) \neq 0.$$

$\Rightarrow A$  positiv definit.

Für die Matrix B gilt

$$x^T B x = (x_1, x_2) \begin{pmatrix} -2 & -1 \\ -1 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = (x_1, x_2) \begin{pmatrix} -2x_1 - x_2 \\ -x_1 - 3x_2 \end{pmatrix}$$

$$= -2x_1^2 - 2x_1x_2 - 3x_2^2$$

$$= -(x_1 + x_2)^2 - x_1^2 - 2x_2^2 < 0, \text{ da } (x_1, x_2) \neq 0.$$

$\Rightarrow B$  neg. definit.

b) Gesucht ist  $A \in \mathbb{R}^{3,3}$ , A symmetrisch, mit

$$Q(x) = x^T A x.$$

Ansatz:  $A = \begin{pmatrix} a & b & c \\ b & d & e \\ c & e & f \end{pmatrix} \rightsquigarrow$  symmetrisch!

Es gilt mit  $x = (x_1, x_2, x_3)^T$

$$x^T A x = (x_1, x_2, x_3) \begin{pmatrix} ax_1 + bx_2 + cx_3 \\ bx_1 + dx_2 + ex_3 \\ cx_1 + ex_2 + fx_3 \end{pmatrix}$$

$$= ax_1^2 + dx_2^2 + fx_3^2 + 2bx_1x_2$$

$$+ 2cx_1x_3 + 2ex_2x_3$$

(3)

Koeffizientenvergleich liefert

$$a = -2, d = -2, f = -10, b = -1, \\ c = 4, e = 1$$

$$\Rightarrow A = \begin{pmatrix} -2 & -1 & 4 \\ -1 & -2 & 1 \\ 4 & 1 & -10 \end{pmatrix}$$

Wende nun Satz 2 aus §3, Kapitel 5 an:

$$\text{Es gilt } \det(A_1) = \det(-2) = -2$$

$$\det(A_2) = \begin{vmatrix} -2 & -1 \\ -1 & -2 \end{vmatrix} = 3$$

$$\det(A_3) = \begin{vmatrix} -2 & -1 & 4 \\ -1 & -2 & 1 \\ 4 & 1 & -10 \end{vmatrix} = -4$$

$$\Rightarrow (-1)^1 \det(A_1) > 0$$

$$(-1)^2 \det(A_2) > 0 \Rightarrow Q \text{ neg. definit.}$$

$$(-1)^3 \det(A_3) > 0$$

c) Wende Satz 3 aus §3, Kapitel 5 an:

$$\text{Hier ist } A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}, B = (2 \ 1 \ 0)$$

$$\text{und } C = \begin{pmatrix} 0 & B \\ B^T & A \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

mit  $l = 1$  und  $N = 3$ .

Zu beweisen:

$$\det(h_3) = \begin{vmatrix} 0 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{vmatrix} \text{ und } \det(h_4) = \det(C).$$

Es gilt

$$\begin{aligned}\det(h_3) &= 0 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} - 2 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} + 1 \cdot \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} \\ &= -2 \cdot 3 + 1 \cdot 1 = -5,\end{aligned}$$

$$\det(h_4) = 3 \cdot \det(h_3) = -15$$

$$\Rightarrow (-1)^1 \det(h_3) > 0 \quad \text{und} \quad (-1)^1 \det(h_4) > 0$$

D.h. Q ist pos. definit unter der

Nebenbedingung  $Bx = 0$ .

### Aufg. 3

a) Charakteristisches Polynom:

$$\begin{aligned}p(\lambda) &= \det(A - \lambda I_2) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 3 \\ 4 & 5-\lambda \end{vmatrix} \\ &= (1-\lambda)(5-\lambda) - 12 = \lambda^2 - 6\lambda - 7 \stackrel{!}{=} 0\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \lambda_{1,2} = 3 \pm \sqrt{9+7} = \left\{ \begin{array}{l} 7 \\ -1 \end{array} \right.$$

Eigenvektor  $v^1$ : (zu  $\lambda_1 = 7$ )

$$(A - \lambda_1 I_2) v^1 = 0 :$$

$$\left( \begin{array}{cc|c} -6 & 3 & 0 \\ 4 & -2 & 0 \end{array} \right) \quad \lambda = \frac{4}{6} = \frac{2}{3}$$

$$\left( \begin{array}{cc|c} -6 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \quad \sim \text{ES F!}$$

(5)

Wähle  $v_2^1 = 1$  (auf 1 normiert)

und erhalte  $v_1^1 = -\frac{1}{6} \cdot (-3v_2^1) = \frac{1}{2}$

$$\Rightarrow v^1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Eigenvektor  $v^2$ : (zu  $\lambda_2 = -1$ )

$$(A - \lambda_2 J_2)v^2 = 0:$$

$$\left( \begin{array}{cc|c} 2 & 3 & 0 \\ 4 & 6 & 0 \end{array} \right) \quad \lambda = -2$$

$$\left( \begin{array}{cc|c} 2 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \quad \rightsquigarrow \text{ZSF!}$$

Normiere  $v_2^2 = 1$  und erhalte  $v_1^2 = \frac{1}{2} \cdot (-3v_2^2) = -\frac{3}{2}$

$$\Rightarrow v^2 = \begin{pmatrix} -\frac{3}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

b) Chars. Polynom:  $p(\lambda) = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 1 \\ c & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - \lambda - c = 0$

$$\Rightarrow \lambda_{1,2} = \frac{1}{2} \pm \sqrt{\frac{1}{4} + c}$$

Das bedeutet:

- $c > -\frac{1}{4} \Rightarrow$  zwei reelle EWs  $\lambda_1$  und  $\lambda_2$
- $c = -\frac{1}{4} \Rightarrow$  ein reeller EW  $\lambda = \frac{1}{2}$
- $c < -\frac{1}{4} \Rightarrow$  kein reeller EW