

Lösungen zu Blatt 6

Aufg. 1

- a) 1. Es gilt: $D = \mathbb{R}_0^+$ ist konvex, denn für $x, y \in \mathbb{R}_0^+$ und $\lambda \in [0, 1]$ gilt

$$\lambda x + (1-\lambda)y \geq 0 \Rightarrow \lambda x + (1-\lambda)y \in \mathbb{R}_0^+.$$

Wende nun Satz 4 aus Kapitel 6, § 1 an. Berechne dazu:

$$f'(x) = -3x^2 \quad \text{und}$$

$$f''(x) = -6x \leq 0 \quad \text{für } x \in \mathbb{R}_0^+.$$

$\Rightarrow f''(x)$ ist negativ semidefinit für $x \in \mathbb{R}_0^+$.

$\Rightarrow f$ ist konkav.

Beachte: Hier ist alles eindimensional! Vgl. den Stoff aus dem WS ...

2. Hier ist $D = \mathbb{R}^2 \rightsquigarrow$ konvex! Wende wieder Satz 4 an:

$$\partial_x g(x, y) = 4x^3 + 1, \quad \partial_y g(x, y) = 2y$$

$$\Rightarrow \nabla^2 g(x, y) = \begin{pmatrix} 12x^2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Die E.We von $\nabla^2 g(x, y)$ sind $12x^2$ und 2.

(2)

Damit sind die EWe von $\nabla^2 g(x,y)$ für alle $(x,y) \in D$ größer gleich 0.

$\Rightarrow \nabla^2 g(x,y)$ ist positiv semidefinit.

$\Rightarrow g$ ist konkav.

b) Nach Aufg. 2 b) vom normalen Übungsblatt gilt

$$\nabla^2 h(x) = -2C.$$

$\Rightarrow \nabla^2 h(x)$ ist negativ definit für alle $x \in \mathbb{R}^n$

(C ist positiv definit!)

Satz 4
 $\Rightarrow h$ ist strikt konkav.

Beachte: Auch $h(x)$ ist $D = \mathbb{R}^n$ konkav!

c) Wende hier Satz S aus Kap. 6, § 1 an:

zu f: für $\bar{x} = 0$ gilt $f'(\bar{x}) = 0$ $\stackrel{f \text{ konkav}}{\Rightarrow} \bar{x} = 0$
 ist globales Maximum.

zu g: für $(\bar{x}, \bar{y}) = (-\sqrt[3]{\frac{1}{4}}, 0)$ gilt $g(\bar{x}, \bar{y}) = 0$

$\stackrel{g \text{ konkav}}{\Rightarrow} (\bar{x}, \bar{y})$ ist globales Minimum.

(3)

Zu h: Es gilt $\nabla h(x) = -2Cx + b$

(vgl. normales Übungsblatt, Aufg. 2b)).

$$\text{D.h. } \nabla h(\bar{x}) = 0 \Leftrightarrow \bar{x} = \frac{1}{2}C^{-1}b$$

(beachte: C positiv definit \Rightarrow C invertierbar)

h konkav

$\Rightarrow \bar{x} = \frac{1}{2}C^{-1}b$ ist globales Maximum.

Aufg. 2 (Polarcoordinaten)

Es gilt

$$Df(r, \varphi) = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -r \sin \varphi \\ \sin \varphi & r \cos \varphi \end{pmatrix}$$

sowie

$$\begin{aligned} \det(Df(r, \varphi)) &= r \cos^2 \varphi + r \sin^2 \varphi \\ &= r (\underbrace{\cos^2 \varphi + \sin^2 \varphi}_{=1}) \\ &= r > 0 \end{aligned}$$

für $(r, \varphi) \in \mathbb{R}^+ \times [0, 2\pi]$, insbesondere gilt $\det(Df(r, \varphi)) \neq 0$

$\Rightarrow Df(r, \varphi)$ ist für alle $(r, \varphi) \in \mathbb{R}^+ \times [0, 2\pi]$ invertierbar.

Aufg. 3

$$\begin{aligned}
 a) \quad h(r, \varphi) &= (g \circ f)(r, \varphi) = g(f_1(r, \varphi), f_2(r, \varphi)) \\
 &= g(r \cos \varphi, r \sin \varphi) \\
 &= \begin{pmatrix} r^2(\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi) \\ r^2 \sin \varphi \cos \varphi \end{pmatrix}.
 \end{aligned}$$

b) Dreht:

$$\begin{aligned}
 D(g \circ f)(r, \varphi) &= Dh(r, \varphi) \\
 &= \begin{pmatrix} 2r(\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi) & r^2(-2\cos \varphi \sin \varphi - 2\sin \varphi \cos \varphi) \\ 2r \sin \varphi \cos \varphi & r^2(\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi) \end{pmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} 2r(\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi) & -4r^2 \sin \varphi \cos \varphi \\ 2r \sin \varphi \cos \varphi & r^2(\cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi) \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

Mit Kettenregel:

Es gilt nach der Kettenregel Matrixprodukt!

$$D(g \circ f)(r, \varphi) = \underbrace{Dg(f(r, \varphi))}_{\in \mathbb{R}^{2,2}} \cdot \underbrace{Df(r, \varphi)}_{\in \mathbb{R}^{2,2}}$$

Weiter gilt

$$Dg(x, y) = \begin{pmatrix} 2x & -2y \\ y & x \end{pmatrix}, \text{ d.h.}$$

(5)

$$Dg(f(r,\varphi)) = \begin{pmatrix} 2r\cos\varphi & -2r\sin\varphi \\ r\sin\varphi & r\cos\varphi \end{pmatrix}$$

sowie mit Aufg. 2

$$Df(r,\varphi) = \begin{pmatrix} \cos\varphi & -r\sin\varphi \\ \sin\varphi & r\cos\varphi \end{pmatrix}.$$

Aber folgt

$$\begin{aligned} D(g \circ f)(r,\varphi) &= \begin{pmatrix} 2r\cos\varphi & -2r\sin\varphi \\ r\sin\varphi & r\cos\varphi \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \cos\varphi & -r\sin\varphi \\ \sin\varphi & r\cos\varphi \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2r(\cos^2\varphi - \sin^2\varphi) & -4r^2\sin\varphi\cos\varphi \\ 2r\sin\varphi\cos\varphi & r^2(-\sin^2\varphi + \cos^2\varphi) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$